

$\frac{d}{dt}$ veut dire : « on dérive par rapport au temps »

Dérivée par rapport au temps

$t^2 \rightarrow 2t$

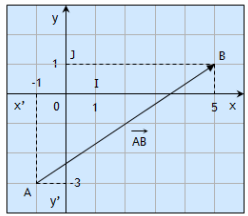
Dérivée par rapport au temps

$b \times t \rightarrow b$ (b = cste)

Dérivée par rapport au temps

cste $\rightarrow 0$

Coordonnées d'un vecteur :



$\vec{AB} \begin{cases} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{cases}$

$\vec{AB} \begin{cases} 5 - (-1) = 6 \\ 1 - (-3) = 4 \end{cases}$

Coordonnées cartésiennes des vecteurs

Vecteur position :

\vec{OM}

Coordonnées du vecteur position :

$\vec{OM} \begin{cases} x \\ y \end{cases} \text{ (m)}$

Vecteur vitesse (instantanée) :

$\vec{v} = \frac{d\vec{OM}}{dt}$

Coordonnées du vecteur vitesse :

$\vec{v} \begin{cases} v_x = \frac{dx}{dt} \\ v_y = \frac{dy}{dt} \end{cases} \text{ (m.s}^{-1}\text{)}$

Valeur : $v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2}$

Vecteur accélération :

$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}$

Coordonnées du vecteur accélération :

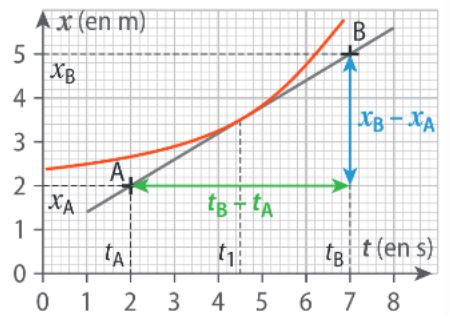
$\vec{a} \begin{cases} a_x = \frac{dv_x}{dt} \\ a_y = \frac{dv_y}{dt} \end{cases} \text{ (m.s}^{-2}\text{)}$

Valeur : $a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2}$

Remarque :

v_x correspond au coefficient directeur de la tangente à la courbe $x = f(t)$

a_x correspond au coefficient directeur de la tangente à la courbe $v_x = f(t)$



$v_x(t_1) = \frac{x_B - x_A}{t_B - t_A}$

$v_x(t_1) = k$ coefficient directeur de la tangente

Dérivée par rapport au temps



<https://youtu.be/AgKENyMiMkl>