

Ex 16, p 272

1) Système : Dysnomia      Référentiel = Éris centrique  
supposé Galiléen

↳ référentiel dont le centre est au centre d'Eris

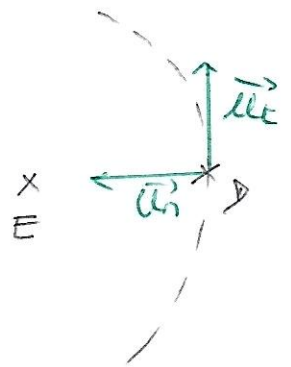
2) D'après la 2<sup>o</sup> loi de Newton :

La seule force est la force de gravitation exercée par Eris sur Dysnomia

$$\sum \vec{F} = m_D \vec{a}$$

$$G \times \frac{m_D \times m_E}{r_D^2} \vec{u}_n = m_D \vec{a}$$

$$\vec{a} = G \times \frac{m_E}{r_D^2} \vec{u}_n$$



donc

$$\vec{a} \begin{cases} a_m = G \frac{m_E}{r_D^2} & \textcircled{1} \\ a_t = 0 \end{cases}$$

3) Période de révolution :  $T$  : temps mis par le satellite à faire le Tour d'Eris.

On sait que  $v = \frac{d}{t}$  donc  $t = \frac{d}{v}$

or  $d$  : distance parcourue = 1 tour =  $2\pi r_D$

et  $v$  : pour trouver  $v$ , il faut repartir de

$\vec{a}$ ; on sait que dans le repère de Frenet

$$\vec{a} = \frac{v^2}{r_D} \vec{u}_n + \frac{dv}{dt} \vec{u}_t \quad (2)$$

(1)

donc, par identification entre (1) et (2)

$$\frac{v^2}{r_D} = G \frac{m_E}{r_D^2} \Rightarrow v^2 = G \times \frac{\cancel{r_D} \times m_E}{r_D^2}$$

$$v^2 = G \frac{m_E}{r_D}$$

$$v = \sqrt{\frac{G \times m_E}{r_D}}$$

$$\text{donc } T = \frac{2\pi r_D}{\sqrt{\frac{G \times m_E}{r_D}}}$$

$$\Rightarrow T = 2\pi r_D \times \sqrt{\frac{r_D}{G \times m_E}}$$

$$T = 2\pi \times \sqrt{\frac{r_D \times r_D^2}{G \times m_E}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{r_D^3}{G \times m_E}}$$

4)  $m_E$  est sous la racine  $\Rightarrow$  je mets donc  $T$  au carré pour l'enlever ...

$$T^2 = 4\pi^2 \frac{r_d^3}{G \times m_E}$$

12

$$\frac{T^2}{4\pi^2 r_d^3} \times G = \frac{1}{m_E}$$

$$\Rightarrow m_E = \frac{4\pi^2 r_d^3}{T^2 \times G}$$

$$m_E = \frac{4 \times \pi^2 \times (3,60 \times 10^7)^3}{(15 \times 24 \times 60 \times 60)^2 \times 6,67 \times 10^{-11}}$$

hour      here      min      s

$$\underline{m_E = 1,64 \times 10^{22} \text{ kg}}$$